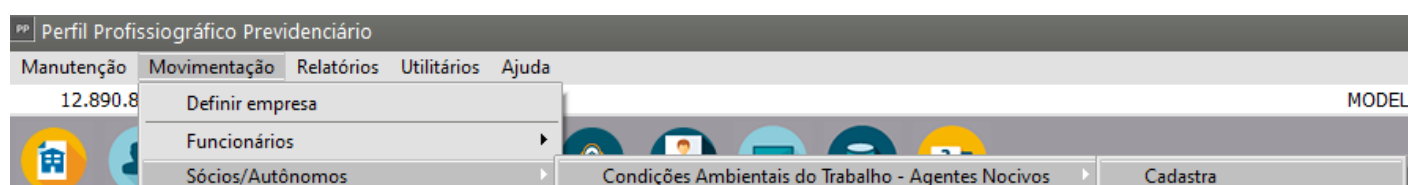


Cadastrando Condições Ambientais do Trabalho (Agentes Nocivos) para Sócios e Autônomos

Veja também os Itens:

- [Cadastrando Sócios e Autônomos](#)
- [Cadastrando Condições Ambientais do Trabalho \(Agentes Nocivos\) para Sócios e Autônomos](#)
- [Cadastro de Condições Ambientais do Trabalho Automático para Sócios e Autônomos](#)
- [Inconsistências e Erros ao Enviar o S2240 \(Condições Ambientais do Trabalho-Agentes Nocivos\) para o Portal do eSocial](#)

Para cadastrar a exposição a riscos ambientais para os [Sócios e Autônomos](#) acesse o menu **Movimentação>Sócios e Autônomos>Condições Ambientais do Trabalho - Agentes Nocivos>Cadastra**



Você deverá informar o [Sócio ou Autônomo](#) e a data de referência dessa exposição. Essa data deve ser igual ou posterior à data de admissão do funcionário e anterior à data de sua demissão.

Aba Sócio/Autônomo - informe:

- [Código do Sócio ou Autônomo](#)
- Nome
- Data de Referência

- Descrição das atividades desempenhadas
- Local do ambiente de trabalho
- Setor
- Identificação do Local
- Número de inscrição

Condições Ambientais do Trabalho: Agentes Nocivos - Inclusão

Sócios/Autônomos

Agentes Nocivos

Responsável

Código Sócio/Autônomo

Nome

Data Referência

Descrição das atividades desempenhadas:

Ambiente de Trabalho

Local ambiente de trabalho

Setor

Identificação do Local

Tipo Inscrição

☐ CNPJ
☐ CAEPF
☐ CNO

Num. Inscrição

Aba [Agentes Nocivos](#)

Condições Ambientais do Trabalho: Agentes Nocivos - Inclusão

Funcionário

Agentes Nocivos

Responsável

Agentes Nocivos

	Código	Código (eSocial)	INTENSIDADE	Agente Nocivo	Descrição Agente Nocivo
	1	02.01.001	55	Ruído	Ruído

Aba [Responsável](#)

Condições Ambientais do Trabalho: Agentes Nocivos - Inclusão

Funcionário | Agentes Nocivos | Responsável

Responsável(is) pelos Registros Ambientais

Código	Nome
1	DR. CARLOS CAMPOS

Observações Complementares Referentes aos Registros Ambientais

?

?

?

Revision #9

Created 28 July 2023 18:24:25 by ProjetosD

Updated 25 November 2024 13:06:37 by ProjetosD